海洋二号扫描微波辐射计冷空定标和 地球物理参数反演研究

周 武1,林明森1,李延民2,王振占3,黄 磊1

(1.国家卫星海洋应用中心,北京 100081; 2.中国航天科工集团公司第五研究院西安分院,西安 710100;3.中国科学院空间科学与应用研究中心,北京 100190)

[摘要] 本文研究了海洋二号(HY-2A)扫描微波辐射计冷空定标方法和数据反演算法。针对HY-2A扫描微 波辐射计对地观测和定标扫描的设计原理和观测几何,基于微波辐射计的对地观测数据修正进入冷空反射器 的地球信号,建立地面观测亮温的冷空反射器权重系数矩阵修正冷空观测信号;基于海面温度、海面风速、水 汽含量和云液态含量的微波辐射计辐射传输模型,计算 HY-2A 扫描微波辐射计不同条件下的各频率极化方 式下的理论亮温,建立线性回归模型,拟合不同地球物理参数的反演系数,采用多元线性回归算法反演 HY-2A 微波扫描辐射计地球物理参数,对比国外成熟微波辐射计数据,得到产品精度。

[关键词] 扫描微波辐射计;多元线性回归;星星交叉;冷空定标

[中图分类号] V441 [文献标识码] A [文章编号] 1009-1742(2013)07-0075-06

1 前言

海洋二号(HY-2A)卫星上搭载的是一个五频率 九通道多频段的微波辐射计,目的是为了观测包括 海面温度、海面风速、水汽含量和云液水含量等物理 海洋环境参数。其频率设置为6.6 GHz、10.7 GHz、 18.7 GHz、23.8 GHz和37 GHz,除了23.8 GHz 仅有 垂直极化通道以外,其他4个频率都有垂直和水平 极化双通道。扫描微波辐射计使用了一个抛物面 天线搭配两组馈源的设计,6.6 GHz和10.7 GHz共 用一组双频馈源,其余的共用一组三频馈源。

天线主波束与天顶方向的夹角设置为40°,地 面入射角为47.7°,扫描周期约为3.78 s,在卫星前进 方向上大约有±70°的前视方位角范围,提供的扫描 刈幅宽度约为1600 km。扫描微波辐射计使用了高 低端两点定标的设计,其热源是恒温的辐射黑体, 冷源是冷空天线反射的宇宙背景辐射,发射前在地 面也经过热真空罐定标试验,其参数设置见表1。

表1 HY-2A 扫描微波辐射计参数设置表 Table 1 HY-2A scanning microwave radiometer instrument parameters

参数		性俞	能指标		
频率/GHz	6.6	10.7	18.7	23.8	37.0
极化方式	V/H	V/H	$V\!/H$	V	V/H
扫描刈幅宽度/km		<1	600		
地面足印宽度/km	100	70	40	35	25
灵敏度/K	<0.5	< 0.5	< 0.5	< 0.5	< 0.8

注:V-垂直极化;H-水平极化

2 冷空定标

微波辐射计观测的设计流程是:通过主反射器 和馈源的同轴旋转,馈源依次接收到主反射器反射 的地球信号、冷空反射器反射的宇宙背景冷空信号

[收稿日期] 2013-04-22

[基金项目] 海洋公益项目(201105032,201305032)

[作者简介] 周 武(1982—),男,湖北云梦县人,助理研究员,从事海洋微波辐射计反演研究;E-mail;zhouwu@mail.nsoas.gov.cn

 $-\oplus$

和热源直接进入馈源的信号,实现微波辐射计对地 观测和星上在轨两点实时定标。受限于设计方法 和结构, 冷空反射器(300 mm)远小于主反射器 (1000 mm),因此在冷空观测过程中,由主反射器 反射的地球信号不可避免地绕过冷空放射器进入 馈源,对冷空观测带来一定影响,在轨情况下为保 证观测精度,需对这种影响进行修正,扫描微波辐 射计都存在此类问题,例如,国外的WindSat和TMI 等扫描微波辐射计,它们都使用不同的方法对冷空 污染问题进行了修正。

图1描述了获得的地面特性与冷空计数值变化 关系,图1中冷空观测基于地面特性的描述,分为逻 辑高和逻辑低两种,其中逻辑高代表陆地或者冰 川,逻辑低代表海洋。从图1中可以看出冷空观测 计数值的变化与地面特性有严格的对应关系,可以 充分证明冷空观测计数值波动是由于地面特性的 变化引起的。

微波辐射计分系统冷空观测主要受到地面景 物的影响,冷空观测结果可按照下述公式描述:

$$T_{\rm c} = T_{\rm cos} + \eta \times T_{\rm e} \tag{1}$$

式(1)中,Tc为实际冷空观测结果;Tcs为冷空背景 温度,取2.7K;η为冷空受地面目标的影响的系数; T_{\circ} 为地面目标亮温。因此要得到 T_{\circ} ,需要得到地面





目标亮温和冷空受地面目标的影响的系数。

由于进入冷空反射器的地面信号是通过主反 射器反射的,并目这种多余的信号在冷空反射器反 射之前,也必然曾经进入过主反射器,只要在历史 数据中找到这些信号,就可以确定它的大小,也就 是说可以利用对地观测亮温修正冷空观测亮温 T。。通过研究发现,进入冷空反射器的大地面信号 的中心的位置与前54个扫描周期第133观测点的 位置完全一致,可以用前54个扫描线的第133观测 点附近区域的观测计数值进行修正,通过大量的试 验数据分析,采用23×11的权矩阵进行修正最为有 效,权矩阵分布见表2、图2。

表2 冷空受地面目标的影响修正系数权矩阵表	
-----------------------	--

	Table 2 The correction coefficient matrix table of cold sky observation influenced by ground targets signal										
序号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0
2	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0
3	0.000 0	0.000 0	0.005 3	0.003 5	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0
4	0.000 0	0.000 0	0.005 3	0.003 5	0.017 5	0.017 5	0.017 5	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0
5	0.000 0	0.000 0	0.005 3	0.003 5	0.017 5	0.017 5	0.017 5	0.003 5	0.000 0	0.000 0	0.000 0
6	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.017 5	0.017 5	0.017 5	0.003 5	0.003 5	0.000 0	0.000 0
7	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.017 5	0.017 5	0.017 5	0.003 5	0.003 5	0.000 0	0.000 0
8	0.001 8	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.017 5	0.017 5	0.017 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 0
9	0.001 8	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.014 0	0.014 0	0.014 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 0
10	0.001 8	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.014 0	0.014 0	0.014 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 0
11	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.014 0	0.014 0	0.014 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 0
12	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.014 0	0.014 0	0.014 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
13	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.010 5	0.010 5	0.010 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
14	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.010 5	0.010 5	0.010 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
15	0.000 0	0.003 5	0.005 3	0.003 5	0.010 5	0.010 5	0.010 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
16	0.000 0	0.000 0	0.005 3	0.003 5	0.010 5	0.010 5	0.010 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
17	0.000 0	0.000 0	0.005 3	0.003 5	0.007 0	0.007 0	0.007 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4

ハナ エー ヽ	
432 + 1	
41701	
-XX/	

序号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
18	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.003 5	0.007 0	0.007 0	0.007 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
19	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.003 5	0.007 0	0.007 0	0.007 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
20	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.007 0	0.007 0	0.007 0	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
21	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.003 5	0.003 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
22	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.003 5	0.003 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4
23	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.000 0	0.003 5	0.003 5	0.003 5	0.001 8	0.000 4



图 2 冷空受地面目标的影响修正系数权矩阵图 Table 2 The correction coefficient matrix figure of cold sky observation influenced by ground targets signal

采用这种算法进行修正,并且利用没有受到地 球信号污染的热源信号进行参考比对,可以判断修 正的效果。修正后结果显示只有极小部分的区域 略有明显差异,修正的效果比较理想,两者趋势保 持一致,见图3,上线条为冷空值、下线条为热源值。





3 数据反演

一般来讲,扫描微波辐射计有3种海洋参数反 演算法:多元线性回归算法、非线性叠代算法和发 射后现场回归算法^[1]。前两种算法是用辐射传输理 论推导出的物理算法,第三种算法完全是统计方法,不考虑其中的物理意义。本文采用多元回归算法对HY-2A卫星扫描微波辐射计进行产品反演,反演产品包括海面温度、海面风速、大气水汽含量和云液水含量。产品对比WindSat卫星反演数据后,分析产品反演的精度。

3.1 多元线性回归反演算法

考虑一个列向量X作为一组输入,列向量Y作 为一组输出的线形过程,这个过程通过矩阵A把Y 和X联系起来。

$$Y = AX \tag{2}$$

Y的测量值通常包括噪声,表示为

$$\mathbf{Y}' = \mathbf{Y} + \boldsymbol{\varepsilon} = A\mathbf{X} + \boldsymbol{\varepsilon} \tag{3}$$

反演就是用给定的 Y['] 来估算 X。估算 X 最常 使用的方法是找到 X 的值,使得 Y和 Y['] 之间的方差 最小。通常使用最小二乘法解决这个问题:

$$\hat{\boldsymbol{X}} = (\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Xi} \boldsymbol{A})^{-1} \boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Xi} \boldsymbol{Y}^{\prime} \tag{4}$$

式(4)中, E是误差向量的相关矩阵。如果误差是不相关的, 那么 E 就是对角矩阵。

对于遥感应用而言,系统输入向量X是一系列 地物参数P,输出向量Y是一系列 T_{B} 测量值。注意 到X和Y是P和 T_{B} 的非线性函数,不违反X和Y之 间线性度的要求。例如, T_{B} 和大气参数V、L可以近 似表示为

 $T_{\rm B} \approx T_{\rm E} \{1 - R \exp[-2 \sec \theta_i (A_o + a_v V + a_L L)]\}$ (5) 式(5)中, $T_{\rm E}$ 是海洋-大气系统的有效温度, 是一个 相对常量, 那么

 $\ln(T_{E} - T_{B}) = \ln(RT_{E}) - 2 \sec \theta_{i}(A_{o} + a_{v}V + a_{L}L)$ (6) 从此可以看出,通过把 $Y = T_{B}$ 变形为 $Y = \ln(T_{E} - T_{B})$ 就可以把 T_{B} 和 $V_{x}L$ 之间的关系线性化。令 $T_{E} = 280$ K,当进一步展开时, Y就会包括高次项如 T_{B}^{2} 等^[2]。

同理,输入X也可以成为地物参数P的非线性转化。例如,T_B对风速的变化量随着风速增加而增加。这种关系可用下面的多个线性关系表示^[3]:

2013年第15卷第7期 77

$$W' = W \qquad W < W_1 \tag{7}$$

$$W = W + M_1 (W - W_1)^2$$
 $W_1 \le W \le W_2$ (8)

 $W' = M_2 W - M_3 \qquad W > W_2$ (9)

这样,线性度的要求在形式上就有所改变,一个总的线性统计回归算法可以表示为:

$$P_{j} = \Re \left[c_{0j} + \sum_{i=1}^{l} c_{ij} \Im(T_{Bi}) \right]$$
(10)

式(10)中, 3 和 R 是线性函数,为辐射计的通道; j为要反演的参数;i为辐射计的通道(1表示海温, 2表示风速,3表示水汽含量,4表示云液水含量)。

从原理上讲,如果给出矩阵A和误差相关矩阵, 系数 c_y就可以从式(10)得出。然而,就算使用线性 化的函数之后,Y和X之间还不是严格的线性关系, 矩阵A的元素还不是常数,而是随P变化的变量。 当然可以导出一个Y与X的近似线性关系式,然后 再用式(10)导出系数 c_y。最好使用直接的方法先计 算各种环境情况下的亮温,然后用多元线性回归导 出系数 c_i⁽⁴⁾。

3.2 物理参数反演

HY-2A 扫描微波辐射计的产品算法是基于物 理辐射传输模型(RTM)^[5,6],包括了大气氧气、水汽 和云液水吸收模型^[3]及海面温度、海水盐度和海面 风速风向的海面发射率模型^[7-10]。微波辐射计的观 测能量通常表达成亮温(TB)的形式^[11,12],通过RTM 模型,亮温表达为如下形式:

$$T_{\rm B} = T_{\rm BU} + \tau [E \times T_{\rm S} + (1 - E)(T_{\rm BD} + \tau T_{\rm BC})] \qquad (11)$$

式(11)中, T_{BU} 为上行大气辐射; T_{BD} 为下行大气辐射; τ 为从表面到大气顶部总路径的透过率。在低于100 GHz的微波波段,它们受到氧气、大气水汽和云液水含量的共同作用的影响。E为海表发射率,主要受到海面温度、海面风速风向和海水盐度的共同影响^[13,14]。 T_s 为海面温度, T_{BC} 为冷空背景辐射。

海洋产品反演算法是一种基于上述物理模型的计算亮温值和不同海洋大气物理参数的经验关系,利用RTM模型进行经验回归得到的^{III}。

首先,根据全球的经验数据库,得到全球不同 区域和时期的海水盐度、海面温度、海面风速、风 向、水汽含量和液水含量的组合,利用RTM模型计 算9个通道的亮温值,然后根据最小二乘回归找到 反演参量和物理模型计算亮温的线性经验方程的 系数¹²,线性经验方程如下:

$$P = \sum_{i=1}^{9} c_i F_i + c_{10}$$
 (12)

$$F_i = \mathrm{TB}_i - 150 \qquad i \neq 7 \tag{13}$$

$$F_i = -\log(290 - \text{TB}_i)$$
 $i = 7$ (14)

式(12)~(14)中, P 为产品海面温度(SST)、海面风速(SSW)、大气水汽含量(WV)和云液水含量(CLW); c_i 为线性经验方程的系数; F_i 为线性经验方程, i为扫描微波辐射计不同的通道。(1=6.6V、2=6.6H、3=10.7V、4=10.7H、5=18.7V、6=18.7H、7=23.8V、8=37.0V、9=37.0H)。反演系数表见表3。

表 3 反演系数表 Table 3 The retrieval coefficient table

产品	C_1	C_2	C ₃	\mathcal{C}_4	C5	\mathcal{C}_6	C 7	C 9	C_{10}	${\cal C}_{11}$
海温	3.023 83	-2.035 8	0.546 15	-0.493 08	-0.507 95	0.138 24	18.673 8	-1.102 4	0.662 81	297.8
风速	-0.331 1	0.680 17	0.245 75	-0.336 91	0.258 64	-0.074 98	-7.980 2	-1.530 11	0.945 13	65.140
水汽	0.151 14	0.062 06	-0.272 75	0.119 93	-0.478 68	-0.598 82	130.737	-0.702 02	0.395 08	647.746
液态水	-0.003 06	0.002 93	0.000 99	-0.002 22	0.000 23	0.001 25	-0.071 78	-0.003 47	0.002 68	0.000 68

3.3 精度检验

匹配经纬度误差 0.25°, 经纬度范围为-88°~ 88°,-180°~180°, 匹配时间误差为 0.5 h, 时间范围 2012年1月1日 00:00:00至 2012年1月31日 23:59:59。数据剔除标准为大于3倍标准偏差的数 据剔除,离岸150 km之内的数据剔除, 云液水大于 100 g/m²,即降雨情况下的反演的数据剔除。

HY-2A和WindSat海面温度比对结果如图4所示,总共匹配点数49042个,相关性很好,达到0.98, 二者匹配的样本集存在-0.066°C的偏差,均方根误 差为1.45°C。



图 4 2012年1月HY-2A和WindSat海温产品比对散点图 Fig.4 The scatter diagram of HY-2A and WindSat sea surface temperature product comparison in January 2012

HY-2A 和 WindSat 海面风速比对结果如图 5 所示,总共匹配点数 61 090 个,相关性很好,达到 0.91, 二者匹配的样本集存在-0.07 m/s 的偏差,均方根误 差为 1.34 m/s。





Fig.5 The scatter diagram of HY–2A and WindSat sea surface wind product comparison in January 2012

HY-2A和WindSat大气水汽含量比对结果如图6 所示,总共匹配点数61090个,相关性很好,达到 0.99,二者匹配的样本集存在-0.003 mm的偏差,均 方根误差为1.13 mm。

HY-2A和WindSat云液水含量比对结果如图7 所示,总共匹配点数66178个,相关性较好,达到 0.76,二者匹配的样本集存在4.63g/m²的偏差,均方 根误差为31.57g/m²(或3.157mm)。

4 结语

如果不对冷空观测进行修正,将会使得星上亮



图 6 2012 年 1 月 HY-2A 和 WindSat 水汽含量 产品比对散点图

Fig.6 The scatter diagram of HY–2A and WindSat water vapor product comparison in January 2012



Fig.7 The scatter diagram of HY-2A and WindSat cloud liquid water product comparison in January 2012

点定标不准确,导致对地观测量的精度受到较大影 响,进而影响反演的精度。目前采用的这种修正方 法很好地避免了纯粹使用亮温计算模型修正带来 的误差,虽然这种方法也无法完全修正地球信号对 冷空观测的污染,并且还有其他次要污染源也需要 进行修正才能提高定标的精度,但是这种污染信号 必须首先有效地去除,显然这种方法非常简便而且 有效。

采用 RTM 微波辐射计辐射传输模型,计算 HY-2A 扫描微波辐射计不同条件下的各频率极化 方式下的理论亮温,模型具有较好的精度,而且由 于可以使用海面温度、海面风速、水汽含量和云液 水含量模拟亮温,因此可以直接建立4个地球物理 模型和亮温之间的线性回归模型,拟合反演系数。 使用多元线性回归算法反演 HY-2A 微波扫描辐射 计地球物理参数,经过星星交叉对比WindSat微波 辐射计数据,可以看到:冷空修正和反演获得了很 好的效果,反演模型的精度很高,而且反演产品的 精度也较好,特别是水汽含量均达到了非常好的指 标,这与亮温和水汽非线性关系能非常好地通过这 个模型描述有关,当然也和水汽通道的观测精度较 高有直接关系。

参考文献

- Ian S Robinson. Measuring the Oceans from Space, the Principles and Methods of Satellite Oceanography[M]. UK: Praxis Publishing Chichester, 2004.
- [2] Frank J Wentz. Measurements of oceanic wind vector using satellite microwave radiometers[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1992, 30(5):960–972.
- [3] Frank J Wentz. A model function for ocean microwave brightness temperature[J]. Journal of Geophysical, 1993,88(C3): 1892–1908.
- [4] Frank J Wentz.A two-scale scatting model for foam-free sea microwave brightness temperatures[J]. Journal of Geophysical Research, 1975, 80(24); 3441–3446.
- [5] Wu S T, Fung A K. A noncoherent model for microwave emissions and backscattering from the sea surface[J]. J Geophy Res, 1972, 77(30): 5917–5929.

- [6] Nordberg W, Conaway J, Ross Duncan B, et al. Measurements of microwave emission from a foam -covered wind driven sea[J]. Journal of Atmospheric Sciences, 1971, 28(3): 429–435.
- Johnson J T, Zhang M. Theoretical study of the small slope approximation for ocean polarimetric thermal emission[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1999, 37 (2): 2305–2316.
- [8] Irisov V G. Azimuthal variations of the microwave radiation from a slightly non-Gaussian sea surface[J]. Radio Science, 2000, 35(1): 65–82.
- [9] 魏恩泊,刘志亮.海浪破碎对海面微波后向散射系数的影响[J].
 中国科学,2001,31(4): 342-352.
- [10] Frederick G Williams. Microwave emissivity measurements of bubbles and foam[J]. IEEE Transactions on Geoscience Electronics, 1971,9(4): 221–224.
- [11] Yueh S H. Modeling of wind direction signals in polarimetric sea surface brightness temperatures[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1997, 35(1):1400–1418.
- [12] 金亚秋,黄兴忠,殷杰羿.具有泡沫白帽的粗糙海面的后向散 射[J].海洋学报,1994,16(4): 63-72.
- [13] Hollinger J P. Passive microwave measurements of sea surface roughness[J]. IEEE Transactions on Geoscience Electronics, 1971, GE-9:165–169.
- [14] Yueh S H, Wilson W J, Fuk K Li, et al. Polarimetric brightness temperatures of sea surfaces measured with aircraft K- and Ka-band radiometers[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1997, 35(5): 1177–1187.

Study of cold sky calibration and geophysical parameters retrieval for HY–2A satellite scanning microwave radiometer

Zhou Wu¹, Lin Mingsen¹, Li Yanmin², Wang Zhenzhan³, Huang Lei¹

(1. National Satellite Ocean Application Service, Beijing 100081, China; 2. The Fifth Institute Xi'an Branch of China Aerospace Science and Industry Corporation, Xi'an 710100, China; 3. Center for Space Science and Applied Research, Beijing 100190, China)

[Abstract] HY–2A scanning microwave radiometer cold shy calibration method and Geophysical parameters retrieval algorithm were studied. According to HY–2A satellite scanning microwave radiometer on observation and scanning design principle and observation geometry, the earth's signal into cold reflector based on the earth observation data of microwave radiometer was corrected, and cold sky reflector weight coefficient matrix by the ground observation brightness temperature to correction cold sky observation signal was established. Based on the sea surface temperature, sea surface wind speed, moisture content and cloud liquid content and microwave radiometer radiative transfer model, HY–2A scanning microwave radiometer model theory brightness temperature under different conditions of each frequency and polarization was calculated, and a linear regression model was established to fit different geophysical parameters retrieval coefficient, using multiple linear regression algorithm retrieving HY–2A microwave scanning radiometer geophysical parameters, compared to international microwave radiometer data, and the product accuracy was obtained.

[Key words] scanning microwave radiometer; multiple linear regression; multi satellites cross over; cold shy calibration