

王晓慧1,彭海龙1,林明森1,周旭华2,吴 斌2

(1. 国家卫星海洋应用中心, 北京 100081; 2. 上海天文台, 上海 200030)

[摘要] 2011年8月16日发射的海洋二号(HY-2)卫星是中国第一颗海洋动力环境卫星,配备的卫星激光测距跟踪系统即作为HY-2卫星定轨基准系统,同时又是HY-2卫星定轨系统之一。本文较为详细地介绍了HY-2卫星激光观测、轨道预报和激光跟踪系统(SLR)定轨技术,并对SLR定轨结果进行了初步检验

[**关键词**] 精密定轨;全球定位系统;多普勒雷达和无线电定位组合系统(DORIS);卫星激光测距 [中图分类号] V443 [文献标识码] A [文章编号] 1009-1742(2014)06-0090-07

1 前言

激光跟踪系统(SLR)成为地测主要跟踪系统已经超过了20年[1-3]。SLR跟踪系统测量的是地面发射器发射的脉冲到卫星上激光反射器,再由激光反射器反射到地面跟踪站接收系统的双程的时间。许多现代系统使用的是几个光子或者单光子的水平,从跟踪精度上看SLR代表最先进的跟踪系统,精度达到几个毫米,绝对精度对于最好的仪器可以达到1 cm。对于所有的陆地跟踪数据,中性大气延迟可以计算,与无线电波相比,激光所在的波段不受电离层的影响,而且水汽的影响也比无线电波小。SLR系统主要弱点就是跟踪站稀疏的地理分布和测距局限在晴朗天气的条件。

2011年8月16日发射的海洋二号(HY-2)卫星是中国第一颗海洋动力环境卫星,载有雷达高度计、雷达散射计、微波辐射计和校正辐射计,辅助设备有多普勒雷达和无线电定位组合系统(DORIS)接收机、双频 GPS 接收机和激光反射棱镜阵列,其中激光反射棱镜阵列为国内自主研制。SLR 跟踪系统作为HY-2卫星定轨基准系统,同时也是HY-2

定轨系统之一,本文介绍了HY-2卫星SLR轨道预报和精密定轨技术。

2 激光站控制子系统组成

国际激光测距服务(ILRS)于1998年成立,功能是服务于全球SLR观测和数据管理,通过向ILRS组织的申请,HY-2卫星加入了SLR国际联测。

HY-2卫星激光站控制子系统由上海处理中心和北京处理中心两部分组成,上海处理中心承担与国内7个激光测距站、国家卫星海洋应用中心(NSOAS)、地壳动力学数据信息系统(CDDIS)之间的自动化、业务化的SLR数据传输和交换以及SLR轨道预报。北京处理中心承担SLR数据统计分析、SLR精密定轨和精密轨道评估。激光站控制子系统组成如图1所示。

1)北京数据处理中心将精密卫星预报星历数据上传到数据交换文件传输协议(FTP),传输给上海处理中心。

2)ILRS组织将HY-2卫星 SLR地面跟踪站坐标数据上传到数据交换FTP,传输给上海处理中心。

3)国际激光测距数据处理中心从数据交换FTP

[收稿日期] 2014-04-10

[基金项目] 海洋公益性行业科研专项经费项目"HY-2卫星海洋动力环境探测数据应用服务技术系统与示范"(2013418032),"自主海洋动力环境卫星微波遥感处理技术研究示范"(201105032)

 $-\Phi$

[作者简介] 王晓慧,1968年出生,女,黑龙江绥化市人,博士,副研究员,主要研究方向为卫星精密定轨;E-mail:xhwang@mail.nsoas.gov.cn

90 中国工程科学

获取 CPF 格式激光观测数据文件,并将全球激光数据资料上传到数据交换 FTP,传输给上海处理中心。

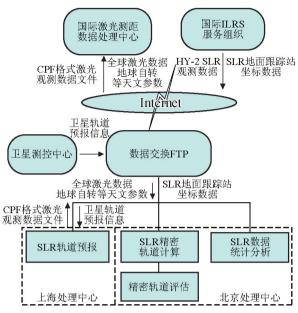


图1 激光站控制子系统组成

Fig. 1 The configuration of SLR station control subsystem for HY-2 satellite

4)上海处理中心从数据交换FTP获取观测数据文件,经过数据预处理模块,获取预处理后的SLR观测数据,并将其上传到数据交换FTP,经过精密轨道确定模块处理,得到精密轨道,并将其上传到数据交换FTP,进行轨道预报,包括CPF格式轨道预报数据及J2000.0坐标系和地固系下的轨道预报数据。

5)北京数据处理中心从数据交换FTP获取激

光观测数据,经过激光数据预处理与分析,生成预处理后的SLR观测数据与SLR月分析报告。

6)北京数据处理中心从数据交换 FTP 获取精密轨道数据,经过轨道产品外部质量检验评估生成质量外部检验报告。

3 HY-2卫星SLR观测情况

当前全球约有50多个人卫激光测距跟踪站,且 分布比较均匀。相当多的SLR站通过了仪器改造, 具备白天观测功能。从地理位置角度,SLR站大致 分属3个国际网,美国宇航局网(NASA)、欧洲网 (EUROLAS)和西太平洋网(WPLTN)。我国有7个 激光测距站,为ILRS提供激光测距数据。

3.1 全球 SLR 激光站及观测数据统计

截至2013年8月31日,国内外共有28个激光站参与对HY-2卫星跟踪观测,获得71849个观测记录。图2为SLR站对HY-2卫星的观测统计。横坐标的四位数字为台站的国际编号,纵坐标为观测记录。

从图 2 可看出,7090 (Yarragadee,澳大利亚) SLR 站获得的 HY-2 的激光测距数目最多,7825 站 (Mt Stromlo,澳大利亚)、7105 (Greenbelt,马里兰) 和7810 (Zimmerwald,瑞士)次之。

图 3 为 2011 年 10 月 2 日—2012 年 2 月 29 日按时间序列给出的全球 SLR 跟踪站每天的观测数据统计。

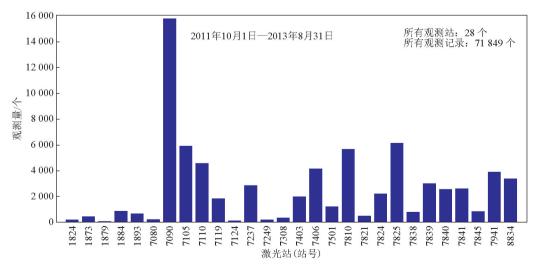


图 2 SLR站对HY-2卫星的观测统计

Fig. 2 The measurement statistics of HY-2 satellite for the SLR stations

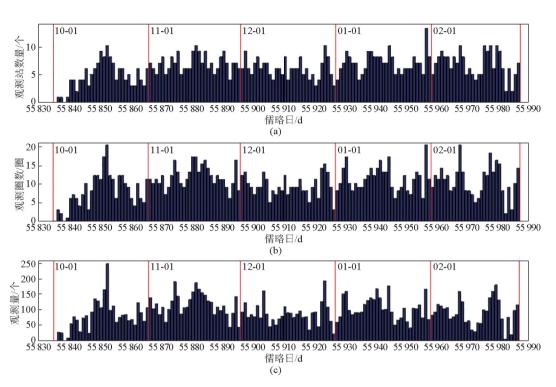


图3 SLR站对HY-2卫星的观测统计

Fig. 3 The measurement statistics of HY-2 satellite for the SLR stations

由图 3 可看出,观测前期获取 SLR 的观测数据相对少些,以后就比较稳定,每天都有 4 个以上的 SLR 站在跟踪 HY-2 卫星。HY-2 的 SLR 观测记录足以实现对 HY-2 卫星的精密定轨、轨道预报和轨道检核等工作。

3.2 中国 SLR 激光站及观测数据统计

我国有7个激光测距站,为ILRS提供激光测距数据。武汉等SLR站由于设备和天气问题,一直没有给出HY-2卫星的SLR观测记录。

对于北京天文台在阿根廷建立的 SLR 激光站 应属于中国 SLR 站,截至 2012 年 3 月 29 日,跟踪到 HY-2 卫星的中国 SLR 站有 3 个:长春(7237)、上海(7821)和天文台阿根廷(7406)站。

图 4 给出 2011 年 10 月 2 日—2012 年 2 月 29 日上述 3 个站的 SLR 跟踪观测数据统计。

由图 4 可看出,长春几乎每天都有 SLR 观测数据。上海和天文台阿根廷站由于天气等原因,跟踪有间断。

4 HY-2卫星SLR轨道预报

从SLR站常规观测角度,每天都要根据CPF格

式的预报轨道拟定跟踪计划。根据跟踪计划,对地球卫星进行有选择的跟踪。如果 SLR 站获取的 CPF 格式轨道预报精度很差,就有可能跟踪不到卫星,因此高精度预报轨道对 SLR 跟踪站非常重要。

上海处理中心每天定时下载HY-2卫星的SLR数据。利用前3天SLR数据在精密定轨的同时向后提供3天的HY-2卫星预报轨道,并用FTP传给国际激光测距卫星预报中心。如果把预报轨道和法国太空总署(CNES)的精密轨道作比较,则可以评价其精度。下面给出2012年2月3日—5日之间3天预报轨道与定轨结果的比较,结果见图5。

用中误差对上述数据进行统计,发现3天预报轨道与精密定轨结果在X、Y、Z方向的中误差分别为24.4 m、24.6 m和33.7 m;在RTN方向分别为0.2 m、48.8 m和2.1 m;三维差异为48.4 m,满足SLR观测要求。

分析1个月的轨道预报,发现3天预报结果与CNES的MOE差异的RMS都小于200m。目前的SLR站对HY-2的跟踪状况也证实了上海处理中心发布的预报轨道精度满足要求。

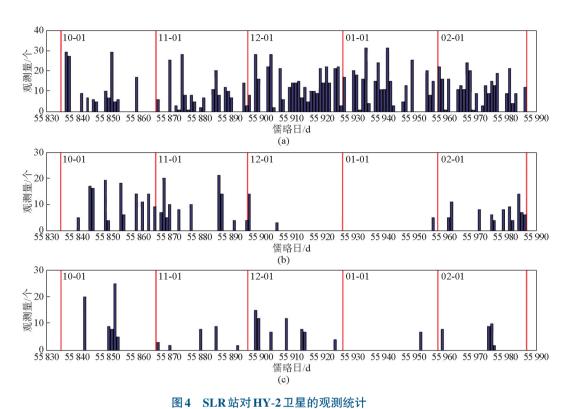


Fig. 4 The measurement statistics of HY-2 satellite for the SLR stations

注:(a)为长春(7237);(b)为天文台阿根廷(7406);(c)为上海(7821)

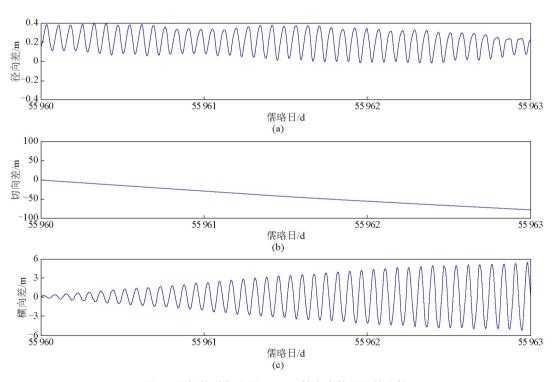


图 5 预报轨道与法国 DORIS 精密定轨结果的比较

Fig. 5 The orbit comparison between DORIS solution and the predicted SLR solution

5 HY-2卫星SLR精密定轨

5.1 SLR 精密定轨策略

在用 SLR 数据对 HY-2 卫星精密定轨中,运用的是动力学方法,力学模型及参数如表1 所示。

5.2 SLR 精密定轨

由于卫星没有真实的轨迹,因此需要对精密定

轨结果进行轨道评估,轨道评估一般包括内部验证和外部验证两种类型,内部验证主要完成轨道精度的内部评估,外部验证主要实现与其他软件定轨结果的互比验证分析。本文内部验证采用了重叠弧段比较和激光检核两种方法,外部验证采用独立轨道比较方法,选取的中等精度轨道星历(MOE)产品时间为2012年3月。

表1 力学模型及解算参数设置

Table 1 SLR solution for POD of HY-2 satellite

动力学模型			待估参数		
地球重力场	GGM02c模型	150×150阶	初始轨道	3-D位置和速度	72 h估算一组初轨
大气阻力摄动	DTM94模型	分段解算大气阻力参数	大气阻力参数	分段解算	24 h估算一组大气阻力参数
太阳光压	Box-Wing模型	Rim 1992	T,N方向经验力	分段解算	24 h估算一组参数
固体潮摄动	IERS96规范	McCarthy 1996			
海潮摄动	CSR4.0	Eanes 1994			
广义相对论摄动 周期性RTN摄动	IERS2003 规范	McCarthy and Petit 2002 分段估算 T,N方向参数			
N体摄动	太阳、月亮引力摄动	JPL DE/LE 200大行星历			

5.2.1 重叠弧段比较

重叠弧段比较定轨弧段采用30h,相邻弧段重复6h,图6给出了2012年3月SLR精密定轨重叠弧

段比较结果。从图6可看到,SLR定轨结果重叠弧 段比较均方差(RMS)为2 cm左右。

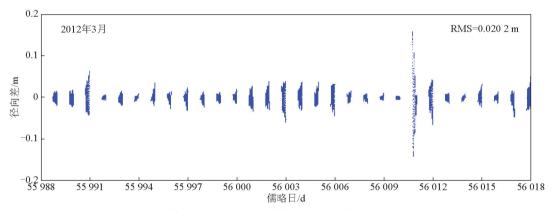


图6 SLR精密定轨重叠弧段比较结果(2012年3月MOE)

Fig. 6 The overlap orbit comparison results for SLR solution (MOE, March, 2012)

5.2.2 激光检核

激光检验过程中,SLR 残差为SLR 直接测得的 站星距与星载 GPS/DORIS 定轨结果计算得到的站 星距之差。卫星轨道径向误差检验一般采用高仰 角激光数据,考虑 HY-2 激光数据量,这里采用仰角 大于60°的激光数据进行HY-2卫星轨道径向精度检验。图7给出了2012年3月利用SLR资料精密定轨的轨道SLR 残差分布,其中SLR 残差RMS为3.73 cm。从图7可看出,SLR残差有些偏差。

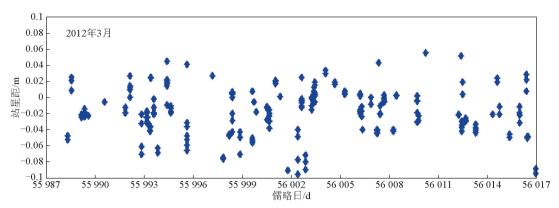


图7 SLR定轨产品SLR检核结果(2012年3月MOE)

Fig. 7 The results of SLR validation for SLR solution (MOE, March, 2012)

5.2.3 独立轨道比较

分别将 DORIS 和 GPS 定轨产品与 SLR 定轨的 MOE产品进行比较,图 8 给出了 SLR 和 DORIS 观测 数据精密定轨的径向 MOE 的比较结果,图 9 给出了 SLR 和 GPS 观测数据精密定轨径向 MOE 的比较结

果。从图中可以看到,SLR定轨产品在2012年3月运行比较稳定,SLR定轨与DORIS定轨结果比较径向RMS为2.97 cm,与GPS定轨产品比较径向RMS为3.49 cm。

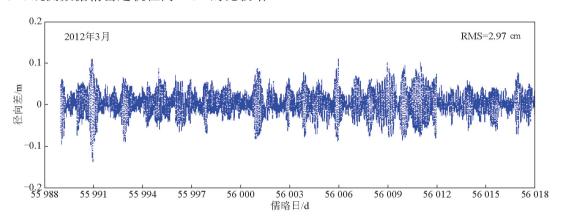


图 8 DORIS 定轨与 SLR 定轨产品径向比较结果 (2012年3月 MOE)

Fig. 8 The radial orbit comparison results between DORIS and SLR solution (MOE, March, 2012)

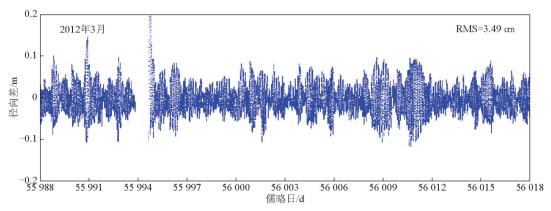


图9 GPS定轨与SLR定轨产品径向比较结果(2012年3月MOE)

Fig. 9 The radial orbit comparison between GPS and SLR solution (MOE, March, 2012)

6 结语

1)HY-2卫星利用 SLR 联测数据实现了轨道预报、数据收发、精密定轨和轨道预报的闭环运行,运行稳定。

2)截至2013年8月31日,国内外共有28个激光站参与对HY-2卫星跟踪观测,获得71849个观测记录。中国SLR网有3个站参与观测。SLR观测精度优于1cm,与国外同类卫星联测相比观测数量和质量相当。长春SLR站在联测中首次测到HY-2,中国SLR网采用kHz和白天测距技术在晴夜、地影和白天都能成功观测到HY-2。

3)利用3天SLR数据,可以给出3天HY-2卫星高精度预报轨道。与CNES的MOE轨道相比,其差异不超过200 m,能满足正常SLR观测要求。

4)对2012年3月的SLR精密定轨结果进行了内部和外部质量验证,径向MOE运行比较稳定,重叠弧段比较残差为2cm左右,激光检核为3.73cm,独立轨道比较为3.5cm左右。

5)从激光联测的数据获取看,中国SLR网的数

据由于天气的影响,数据偏少,数据主要来源于长春站、上海站和境外的阿根廷站。通过SLR联测中国网数据对HY-2精密定轨结果表明,如果能在我国天气较好的西部增加2个站,可以独立使用中国SLR网的联测数据对类似HY-2的卫星精密定轨达到分米精度,将对我国卫星的精密定轨有广泛应用。另外,在HY-2的SLR联测中,中国SLR网的有些站激光器工作不正常(目前主要使用国外激光器),降低了SLR联测的效率。目前我国研制的SLR专用激光器已有一定的基础,希望我国有关部门支持,提高国产SLR激光器的研发水平。

参考文献

- Degnan J D. Satellite laser ranging: Current status and future prospects [J]. IEEE Transactions Geoscience and Remote Sensing, 1985, GE-23(4):398-413.
- [2] Nerem R S, Chao B F, Au A Y, et al. Temporal variations of the Earth's gravitational field from satellite laser ranging to Lageos [J]. Geophysical Research Letters, 1993, 20(7):595–598.
- [3] Tapley B D, Schutz B E, Eanes R J, et al. Lageos laser ranging contributions to geodynamics, geodesy, and orbital dynamics [J]. Geodynamics Series, 1993, 24: 147–173.

Precise orbit determination technology based on SLR solution for HY-2 satellite

Wang Xiaohui¹, Peng Hailong¹, Lin Mingsen¹, Zhou Xuhua², Wu Bin²

(1. National Satellite Ocean Application Service, Beijing 100081, China; 2. Shanghai Astronomical Observatory, Shanghai 200030, China)

[Abstract] The HY-2 satellite, launched on August 16,2011, is the first dynamic environmental satellite in China, carrying the SLR tracking system which serves as the baseline tracking system, and in the meantime is one of technologies of precise orbit determination. The measurement statistics of HY-2 satellite for the SLR stations, the orbit prediction, and the technology of SLR solution of HY-2 POD are showed. Finally the result of the MOE radial accuracy verification for SLR solution of HY-2 satellite is given in this paper.

[Key words] precise orbit determination; GPS; DORIS; SLR